

# Buttons

- Display on/off - shutdown (deutsch)
- Display on/off - shutdown (englisch)

# Display on/off - shutdown (deutsch)

<https://github.com/Archonw/Dynaframe-Stuff/blob/main/scripts/display-on-off-shutdown.py>

Von dieser Github Seite wird der Code verwendet, mit dessen Hilfe das HDMI-Signal des Pi's ab- und angeschaltet werden kann, sowie bei langen Drücken der Pi herunter fährt.

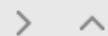
Nachdem der Button am Pi angeschlossen ist kann es mit der Software losgehen. Dafür wird ein Python-Script verwendet.

Im ersten Schritt erstellen wir auf dem Pi einen neuen Ordner "scripts" in dem wir dann eine Datei "button.py" anlegen werden welche wir dann im zweiten Teil über die "rc.local" beim Systemstart aufrufen lassen.

## 1. Teil

Der Raspberry Pi ist an und im Netzwerk angemeldet, so dass wir auf ihn über unser Netzwerk sehen und aufrufen können. Haben wir bei der Erst-Einrichtung des Pi den Namen nicht verändert, so finden wir ihn unter dem Namen DYNAFRAMEPRO.

Datei Bearbeiten Ansicht Gehen zu Lesezeichen Hilfe



smb://workgroup/

**Mein Rechner**

Persönlicher Ordner

Schreibtisch

Bilder

Dokumente

Downloads

Musik

Nextcloud

unraid

Videos

Favoriten

Kürzlich

Dateisystem

Papierkorb

**Lesezeichen**

homelab auf tower

Jan1

**Geräte**

Datenträger 238 GB

Datenträger 261 GB

System-reserviert

Ventoy

**Netzwerk**

DYNAFRAMEPRO



TOWER



WINDOW-PI-ZERO2

Schauen wir welche Ordner nun auf unserem Pi angezeigt werden so sehen wir unter anderem den Ordner "assets".

In diesen navigieren wir hinein.

< > ^

smb://dynaframepro/

▼ Mein Rechner

- 🏠 Persönlicher Ordner
- 💻 Schreibtisch
- 📷 Bilder
- 📄 Dokumente
- ⬇️ Downloads
- 🎵 Musik
- 📁 Nextcloud
- 📁 unraid
- 🎥 Videos
- ⭐ Favoriten
- 🕒 Kürzlich
- ⌚ Dateisystem
- 💻 Papierkorb



▼ Lesezeichen

- ⚠️ homelab auf tower
- ⚠️ Jan1

▼ Geräte

- Ổ Datenträger 238 GB
- Ổ Datenträger 261 GB
- System-reserviert
- Ventoy

▼ Netzwerk

Hier sind einige Ordner enthalten. Wir erstellen hier einen neuen Ordner "scripts" und navigieren und den neunen Ordner hinein.

## ▼ Mein Rechner

Persönlicher Ordner

Schreibtisch

Bilder

Dokumente

Downloads

Musik

Nextcloud

unraid

Videos

Favoriten

Kürzlich

Dateisystem

Papierkorb

## ▼ Lesezeichen

homelab auf tower

Jan1

## ▼ Geräte

Datenträger 238 GB

Datenträger 261 GB

System-reserviert

Ventoy

## ▼ Netzwerk



In dem noch leeren Ordner erstellen wir eine Datei mit dem Namen "button.txt" und öffnen diese.

< > ^

smb://dynaframepro/assets/scripts

▼ Mein Rechner

- 🏠 Persönlicher Ordner
- 💻 Schreibtisch
- 📷 Bilder
- 📄 Dokumente
- ⬇️ Downloads
- 🎵 Musik
- 📁 Nextcloud
- 📁 unraid
- 🎥 Videos
- ⭐ Favoriten
- 🕒 Kürzlich
- ⌚ Dateisystem
- 🗑 Papierkorb



button.txt

▼ Lesezeichen

- 📁 homelab auf tower
- 📁 Jan1

▼ Geräte

- Ổ Datenträger 238 GB
- Ổ Datenträger 261 GB
- System-reserviert
- Ventoy



▼ Netzwerk

Hier kopieren wir folgenden Code hinein.

```
#!/usr/bin/env python
# -*- coding: utf-8 -*-

from gpiozero import Button
from subprocess import check_call
from signal import pause
import os
import requests
```

```
Button.was_held = False
button_pressed_time = None

def get_display_power_status():
    result = os.popen('vcgencmd display_power').read()
    return int(result.split('=')[1])

def toggle_display():
    current_status = get_display_power_status()
    if current_status == 1:
        response = requests.get("http://127.0.0.1/command/?COMMAND=SCREENSTATE&VALUE=false")
        print("Display off")
    else:
        response = requests.get("http://127.0.0.1/command/?COMMAND=SCREENSTATE&VALUE=true")
        print("Display on")

def shutdown():
    print("Shutdown function called")
    os.system('sudo shutdown now')

def held(btn):
    btn.was_held = True
    print("Button was held, not just pressed")
    shutdown()

def released(btn):
    if not btn.was_held:
        toggle_display()
    btn.was_held = False

btn = Button(19, hold_time=4) # Set your GPIO number and hold time here

btn.when_held = held
btn.when_released = released

# Warten
pause()
```

Wichtig: hier muss in Zeile 40 der Pin angegeben werden, an dem der Button am Pi angeschlossen wurde. In diesem Fall ist es der Pin 19.

Die fertige Datei sollte dann so aussehen:

```
*button.py (assets auf dynaframepro /assets/scripts)

Datei  Bearbeiten  Ansicht  Suchen  Werkzeuge  Dokumente  Hilfe
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  *button.py x  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  from signal import pause  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  import os  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  import requests  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  Button.was_held = False  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  button_pressed_time = None  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  def get_display_power_status():  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  result = os.popen('vcgencmd display_power').read()  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  return int(result.split('=')[1])  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  def toggle_display():  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  current_status = get_display_power_status()  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  if current_status == 1:  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  response = requests.get("http://127.0.0.1/command/?COMMAND=SCREENSTATE&VALUE=false")  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  print("Display off")  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  else:  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  response = requests.get("http://127.0.0.1/command/?COMMAND=SCREENSTATE&VALUE=true")  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  print("Display on")  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  def shutdown():  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  print("Shutdown function called")  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  os.system('sudo shutdown now')  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  def held(btn):  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  btn.was_held = True  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  print("Button was held, not just pressed")  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  shutdown()  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  def released(btn):  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  if not btn.was_held:  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  toggle display()  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  btn.was_held = False  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  btn = Button(19, hold_time=4) # Set your GPIO number and hold time here  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  btn.when_held = held  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  btn.when_released = released  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  # Warten  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  pause()  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
```

Diese können wir nun speichern und schließen.

Jetzt müssen wir sie noch kurz umbenennen in "button.py"

&lt; &gt; ^

smb://dynaframepro/assets/scripts

## ▼ Mein Rechner

- ⌂ Persönlicher Ordner
- ▀ Schreibtisch
- 📷 Bilder
- 📄 Dokumente
- ⬇️ Downloads
- 🎵 Musik
- 📁 Nextcloud
- 📁 unraid
- 🎥 Videos
- ⭐ Favoriten
- 🕒 Kürzlich
- ⌚ Dateisystem
- 🗑 Papierkorb



button.py

## ▼ Lesezeichen

- 📁 homelab auf tower
- 📁 Jan1

## ▼ Geräte

- Ổ Datenträger 238 GB
- Ổ Datenträger 261 GB
- System-reserviert
- Ventoy

## ▼ Netzwerk



Mit diesem Fenster sind wir fertig und können es nun auch schließen.

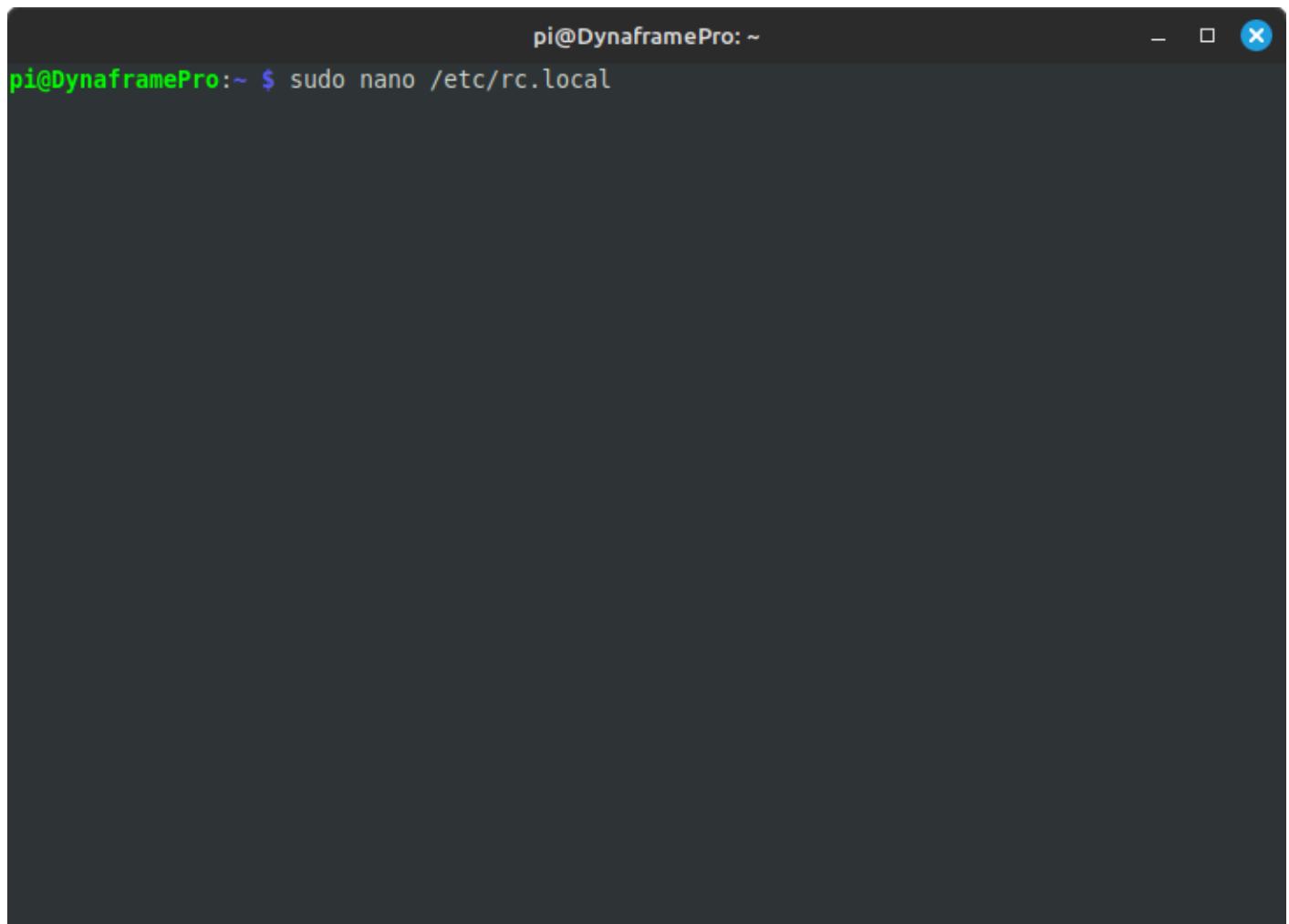
## 2. Teil

Wir haben nun die erforderliche Datei erstellt damit wir ein Python-Script beim start aufrufen und im Hintergrund laufen lassen können. Jetzt müssen wir noch dafür sorgen, dass dieses Script auch bei Systemstart aufgerufen wird. Dazu gibt es einige Wege; wir werden hier den Weg über eine Datei die "rc.local" nehmen.

Dazu müssen wir uns entweder per ssh auf den Pi verbinden, rufen über eine angeschlossene Tastatur und Maus ein Terminal auf oder verbinden uns über VNC auf den Pi und rufen dann ein Terminal am Pi auf.

Haben wir das gemacht geben wir folgenden Befehl im Terminal ein, um einen Editor zu starten, der uns die Datei rc.local öffnet, damit wir sie bearbeiten können.

```
sudo nano /etc/rc.local
```



```
pi@DynaframePro: ~
pi@DynaframePro:~ $ sudo nano /etc/rc.local
```

Wir fügen diese Zeile kurz vor dem Ende ein.

```
/usr/bin/python3 /home/pi/Dynaframe/Assets/scripts/button.py
```

So sollte die Datei jetzt aussehen.

pi@DynaframePro: ~

GNU nano 3.2

/etc/rc.local

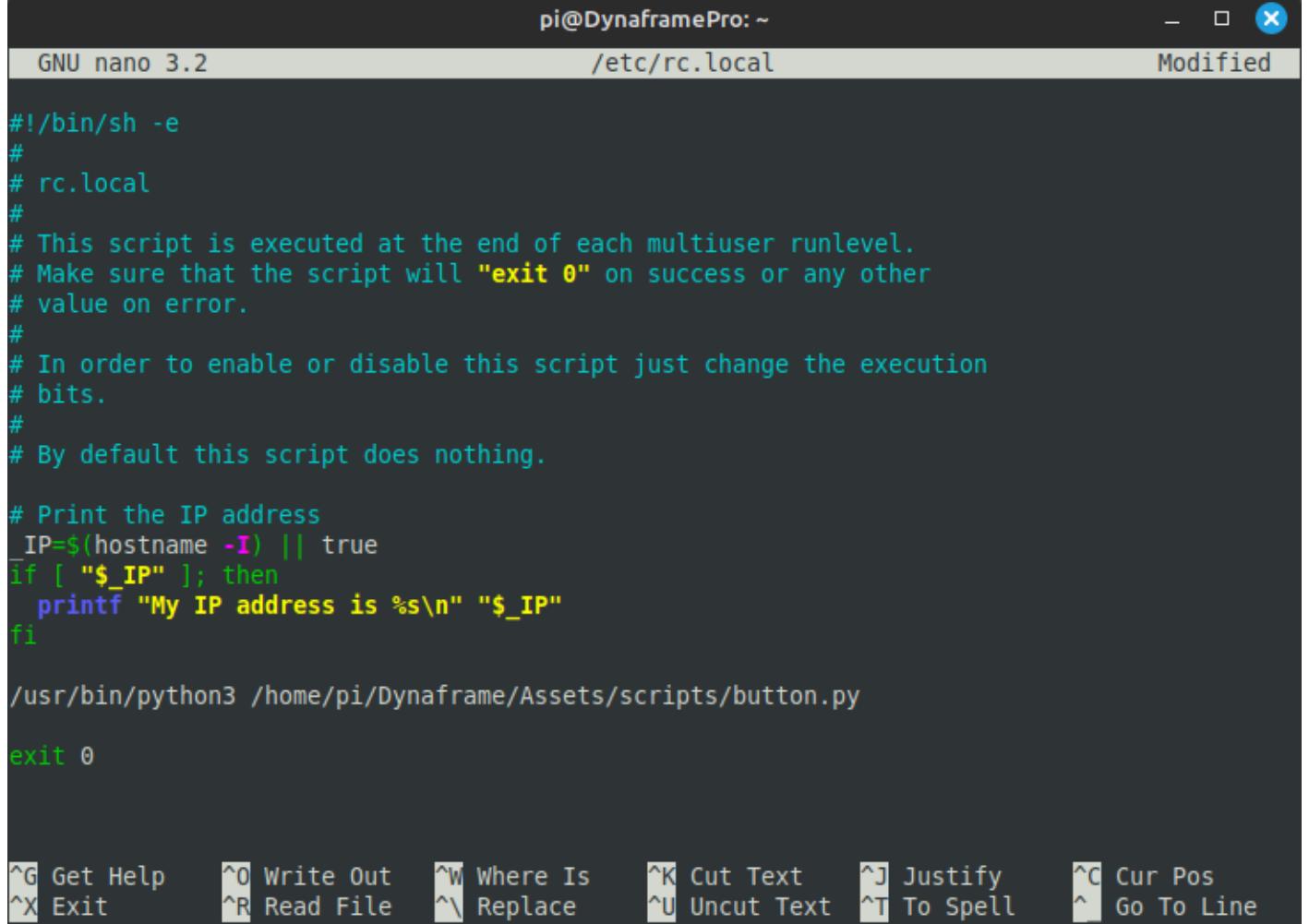
Modified

```
#!/bin/sh -e
#
# rc.local
#
# This script is executed at the end of each multiuser runlevel.
# Make sure that the script will "exit 0" on success or any other
# value on error.
#
# In order to enable or disable this script just change the execution
# bits.
#
# By default this script does nothing.

# Print the IP address
_IP=$(hostname -I) || true
if [ "$_IP" ]; then
    printf "My IP address is %s\n" "$_IP"
fi

/usr/bin/python3 /home/pi/Dynaframe/Assets/scripts/button.py

exit 0
```

A screenshot of a terminal window titled "pi@DynaframePro: ~". The window shows the contents of the file "/etc/rc.local" using the "nano" text editor. The script contains comments about its purpose, how to enable or disable it, and a section that prints the IP address of the host. It ends with an "exit 0" command. The bottom of the window displays a menu of keyboard shortcuts for the editor.

^G Get Help ^O Write Out ^W Where Is ^K Cut Text ^J Justify ^C Cur Pos  
^X Exit ^R Read File ^\ Replace ^U Uncut Text ^T To Spell ^L Go To Line

Um den Editor zu schließen und die Datei zu speichern drücken wir "Strg+X" und danach "Y"

Jetzt fehlt nur noch ein Neustart des Pi und der Button ist einsatzbereit.

# Display on/off - shutdown (englisch)

<https://github.com/Archonw/Dynaframe-Stuff/blob/main/scripts/display-on-off-shutdown.py>

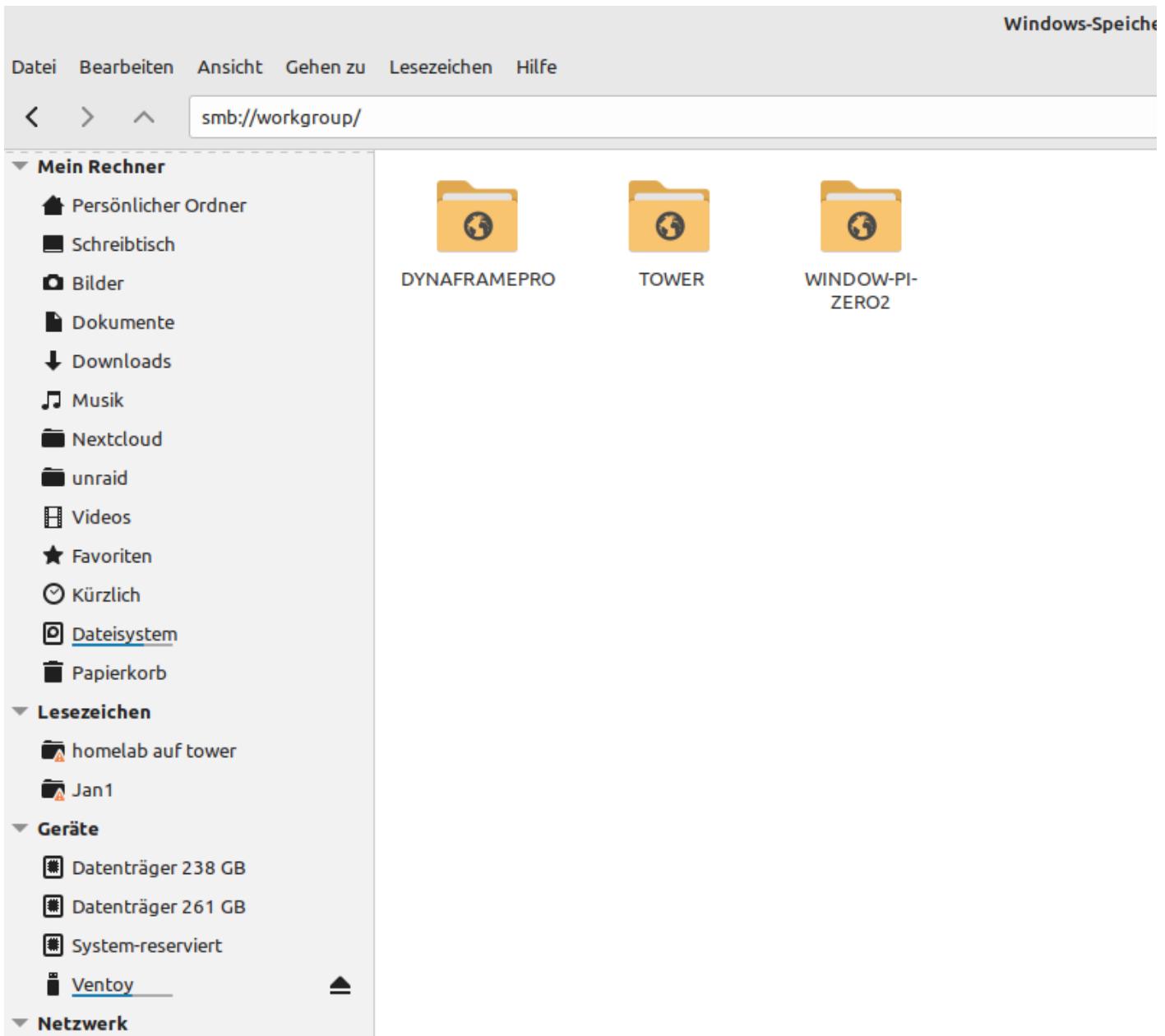
From this Github page the code is used, with the help of which the HDMI signal of the Pi can be switched off and on, as well as the Pi shuts down during long presses.

After the button is connected to the Pi, you can start with the software. A Python script is used for this.

In the first step, we will create a new folder "scripts" on the Pi, in which we will then create a file "button.py", which we will then call up in the second part via the "rc.local" at system startup.

## Part. 1

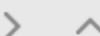
The Raspberry Pi is connected to and logged into the network, so we can view and access it via our network. If we didn't change the name when we first set up the Pi, we find it under the name DYNAFRAMEPRO.



If we look at which folders are now displayed on our Pi, we can see, among other things, the folder "assets".

We navigate into it.

Datei Bearbeiten Ansicht Gehen zu Lesezeichen Hilfe



smb://dynaframepro/

▼ Mein Rechner

- 🏠 Persönlicher Ordner
- 💻 Schreibtisch
- 📷 Bilder
- 📄 Dokumente
- ⬇️ Downloads
- 🎵 Musik
- 📁 Nextcloud
- 📁 unraid
- 🎥 Videos
- ⭐ Favoriten
- 🕒 Kürzlich
- ⌚ Dateisystem
- 💻 Papierkorb

▼ Lesezeichen

- ⚠️ homelab auf tower
- ⚠️ Jan1

▼ Geräte

- Ổ Datenträger 238 GB
- Ổ Datenträger 261 GB
- System-reserviert
- Ventoy

▼ Netzwerk



assets



logs



media

Some folders are included here. We create a new folder "scripts" here and navigate and the new folder into it.

## ▼ Mein Rechner

Persönlicher Ordner

Schreibtisch

Bilder

Dokumente

Downloads

Musik

Nextcloud

unraid

Videos

Favoriten

Kürzlich

Dateisystem

Papierkorb

## ▼ Lesezeichen

homelab auf tower

Jan1

## ▼ Geräte

Datenträger 238 GB

Datenträger 261 GB

System-reserviert

Ventoy

## ▼ Netzwerk



Images



Images - Copy



Overlays



Playlists



scripts



Readme.txt

In the folder that is still empty, we create a file called "button.txt" and open it.

< > ^

smb://dynaframepro/assets/scripts

▼ Mein Rechner

- 🏠 Persönlicher Ordner
- 💻 Schreibtisch
- 📷 Bilder
- 📄 Dokumente
- ⬇️ Downloads
- 🎵 Musik
- 📁 Nextcloud
- 📁 unraid
- 🎥 Videos
- ⭐ Favoriten
- 🕒 Kürzlich
- ⌚ Dateisystem
- 🗑 Papierkorb



button.txt

▼ Lesezeichen

- 📁 homelab auf tower
- 📁 Jan1

▼ Geräte

- Ổ Datenträger 238 GB
- Ổ Datenträger 261 GB
- System-reserviert
- Ventoy



▼ Netzwerk

Here we copy the following code.

```
#!/usr/bin/env python
# -*- coding: utf-8 -*-

from gpiozero import Button
from subprocess import check_call
from signal import pause
import os
import requests
```

```
Button.was_held = False
button_pressed_time = None

def get_display_power_status():
    result = os.popen('vcgencmd display_power').read()
    return int(result.split('=')[1])

def toggle_display():
    current_status = get_display_power_status()
    if current_status == 1:
        response = requests.get("http://127.0.0.1/command/?COMMAND=SCREENSTATE&VALUE=false")
        print("Display off")
    else:
        response = requests.get("http://127.0.0.1/command/?COMMAND=SCREENSTATE&VALUE=true")
        print("Display on")

def shutdown():
    print("Shutdown function called")
    os.system('sudo shutdown now')

def held(btn):
    btn.was_held = True
    print("Button was held, not just pressed")
    shutdown()

def released(btn):
    if not btn.was_held:
        toggle_display()
    btn.was_held = False

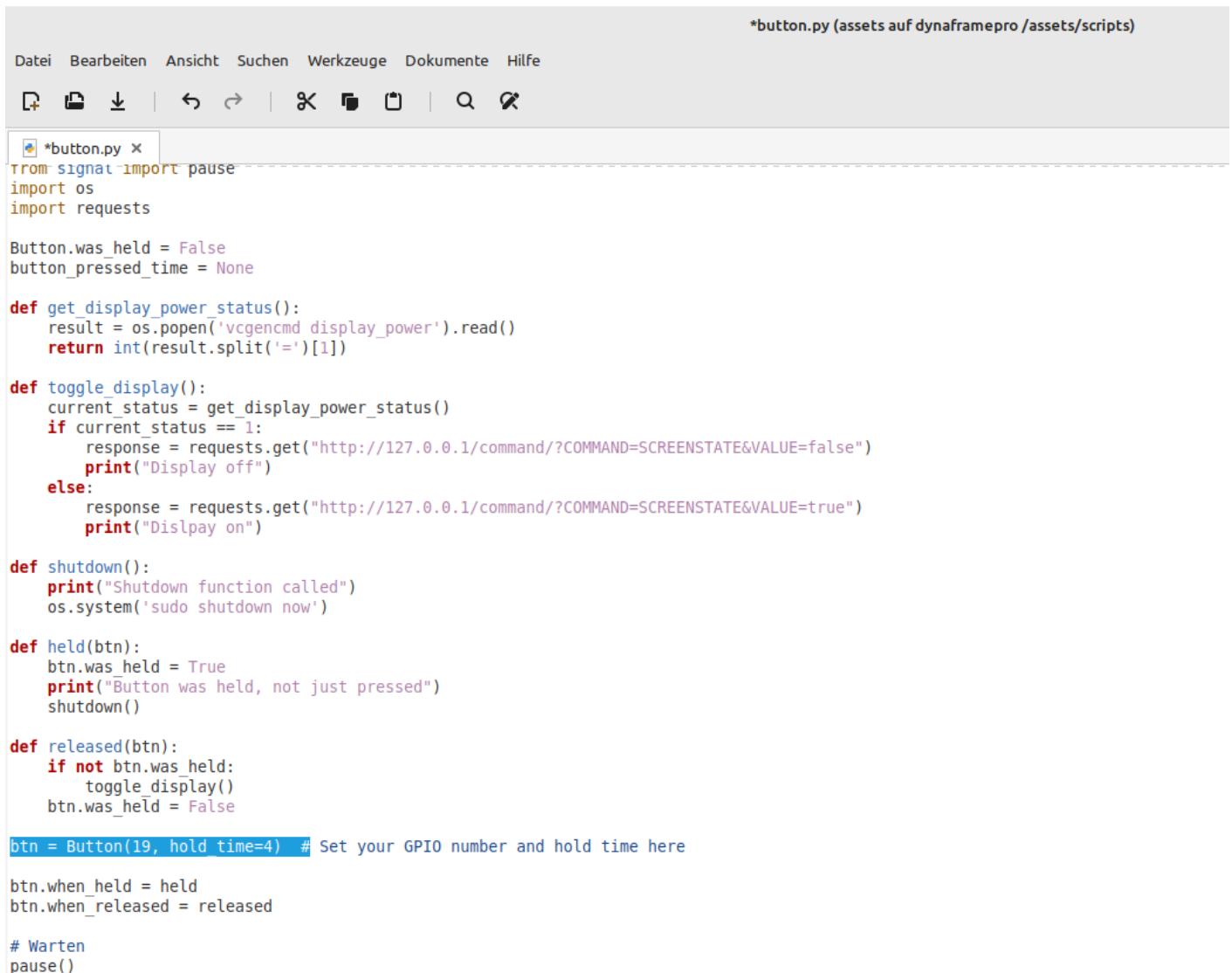
btn = Button(19, hold_time=4) # Set your GPIO number and hold time here

btn.when_held = held
btn.when_released = released

# Warten
pause()
```

Important: here the pin to which the button was connected to the Pi must be specified in line 40. In this case, it is pin 19.

The finished file should then look like this:



The screenshot shows a code editor window with the title bar "button.py (assets auf dynaframepro /assets/scripts)". The menu bar includes "Datei", "Bearbeiten", "Ansicht", "Suchen", "Werkzeuge", "Dokumente", and "Hilfe". Below the menu is a toolbar with icons for file operations. The main editor area contains the following Python code:

```
from signal import pause
import os
import requests

Button.was_held = False
button_pressed_time = None

def get_display_power_status():
    result = os.popen('vcgencmd display_power').read()
    return int(result.split('=')[1])

def toggle_display():
    current_status = get_display_power_status()
    if current_status == 1:
        response = requests.get("http://127.0.0.1/command/?COMMAND=SCREENSTATE&VALUE=false")
        print("Display off")
    else:
        response = requests.get("http://127.0.0.1/command/?COMMAND=SCREENSTATE&VALUE=true")
        print("Display on")

def shutdown():
    print("Shutdown function called")
    os.system('sudo shutdown now')

def held(btn):
    btn.was_held = True
    print("Button was held, not just pressed")
    shutdown()

def released(btn):
    if not btn.was_held:
        toggle_display()
    btn.was_held = False

btn = Button(19, hold_time=4) # Set your GPIO number and hold time here

btn.when_held = held
btn.when_released = released

# Warten
pause()
```

We can now save and close them.

Now we have to rename it to "button.py"

Datei Bearbeiten Ansicht Gehen zu Lesezeichen Hilfe

< > ^ smb://dynaframepro/assets/scripts

### ▼ Mein Rechner

- ⌂ Persönlicher Ordner
- ▀ Schreibtisch
- 📷 Bilder
- 📄 Dokumente
- ⬇️ Downloads
- 🎵 Musik
- 📁 Nextcloud
- 📁 unraid
- 🎥 Videos
- ⭐ Favoriten
- 🕒 Kürzlich
- ⌚ Dateisystem
- 🗑 Papierkorb



button.py

### ▼ Lesezeichen

- 📁 homelab auf tower
- 📁 Jan1

### ▼ Geräte

- Ổ Datenträger 238 GB
- Ổ Datenträger 261 GB
- System-reserviert
- Ventoy

### ▼ Netzwerk



We are done with this window and can now close it.

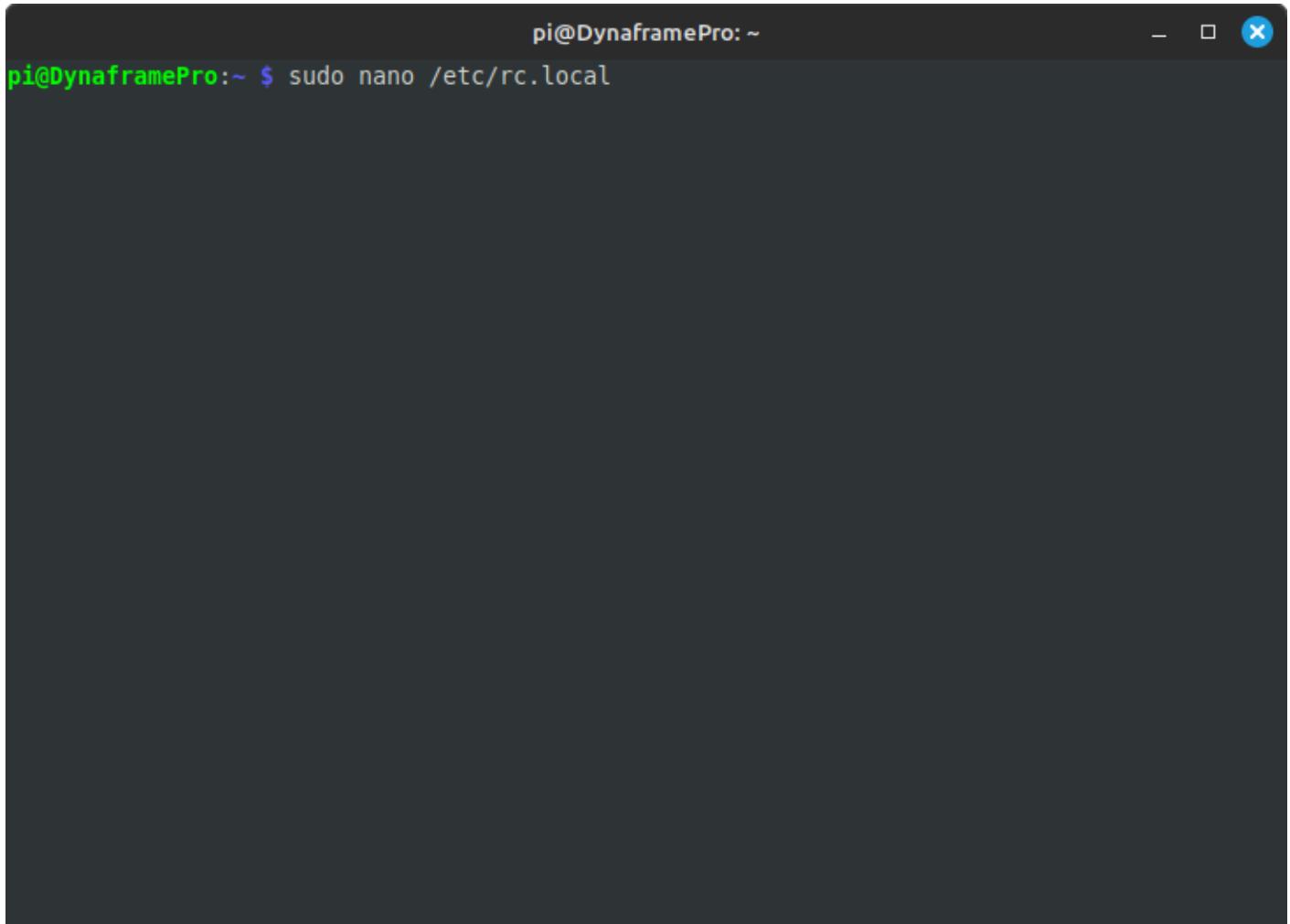
## Part 2

We have now created the necessary file so that we can call a Python script at startup and run it in the background. Now we have to make sure that this script is also called at system startup. There are a few ways to do this; we will take the path here via a file called "rc.local".

To do this, we either have to connect to the Pi via ssh, call up a terminal via a connected keyboard and mouse, or connect to the Pi via VNC and then call up a terminal on the Pi.

Once we have done this, we enter the following command in the terminal to start an editor that will open the rc.local file so that we can edit it.

```
sudo nano /etc/rc.local
```

A screenshot of a terminal window titled "pi@DynaframePro: ~". The window contains the command "pi@DynaframePro:~ \$ sudo nano /etc/rc.local" in white text on a black background. The window has standard Linux-style window controls at the top right.

We insert this line just before the end.

```
/usr/bin/python3 /home/pi/Dynaframe/Assets/scripts/button.py
```

This is what the file should look like now.

pi@DynaframePro: ~

GNU nano 3.2

/etc/rc.local

Modified

```
#!/bin/sh -e
#
# rc.local
#
# This script is executed at the end of each multiuser runlevel.
# Make sure that the script will "exit 0" on success or any other
# value on error.
#
# In order to enable or disable this script just change the execution
# bits.
#
# By default this script does nothing.

# Print the IP address
_IP=$(hostname -I) || true
if [ "$_IP" ]; then
    printf "My IP address is %s\n" "$_IP"
fi

/usr/bin/python3 /home/pi/Dynaframe/Assets/scripts/button.py

exit 0
```

 ^G Get Help     ^O Write Out     ^W Where Is     ^K Cut Text     ^J Justify     ^C Cur Pos
 ^X Exit     ^R Read File     ^\ Replace     ^U Uncut Text     ^T To Spell     ^ Go To Line

To close the editor and save the file we press "Ctrl+X" and then "Y"

Now all that's missing is a restart of the Pi and the button is ready for use.